

Pregunta 2

2

Correcta

Puntúa como 1,00

▼ Marcar pregunta

Sea $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ un \mathbb{R} -espacio euclideo de dimensión 3 y sea $B = \{u_1, u_2, u_3\}$ una base ortonormal de V . La matriz de la proyección ortogonal sobre el subespacio $\mathbb{S} = \{u_3\}^\perp$ con respecto a las bases B y $B' = \{\frac{1}{10}u_1 + \frac{2}{10}u_2, \frac{2}{10}u_1 - \frac{1}{10}u_2, u_3\}$ es

Seleccione una:

- a. $[P_{\mathbb{S}}]_{B'}^B = \begin{bmatrix} 4 & 3 & 0 \\ 3 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$.
- b. $[P_{\mathbb{S}}]_{B'}^B = \begin{bmatrix} 3 & 4 & 0 \\ 4 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$.
- c. $[P_{\mathbb{S}}]_{B'}^B = \begin{bmatrix} 4 & 2 & 0 \\ 2 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$.
- d. $[P_{\mathbb{S}}]_{B'}^B = \begin{bmatrix} 2 & 4 & 0 \\ 4 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$. ✓
- e. Ninguna de las otras es correcta.

La respuesta correcta es: $[P_{\mathbb{S}}]_{B'}^B = \begin{bmatrix} 2 & 4 & 0 \\ 4 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$.

Pregunta 3

3

Incorrecta

Puntúa como 1,00

▼ Marcar pregunta

Sea $L: C^\infty(\mathbb{R}) \rightarrow C^\infty(\mathbb{R})$ el operador diferencial $L[y] = y'' + a_1y' + a_0y$ tal que la ecuación $L[y] = 0$ tiene como solución a la función $y = 5e^{3x} + 3e^{2x}$. La solución general de la ecuación diferencial $L[y] = 3e^{3x} - 5e^{2x}$ es

Seleccione una:

- a. Ninguna de las otras es correcta.
- b. $y = -3xe^{3x} - 5xe^{2x} + ae^{3x} + be^{2x}$, $a, b \in \mathbb{R}$.
- c. $y = -3xe^{3x} + 5xe^{2x} + ae^{3x} + be^{2x}$, $a, b \in \mathbb{R}$.
- d. $y = 3xe^{3x} - 5xe^{2x} + ae^{3x} + be^{2x}$, $a, b \in \mathbb{R}$. ✗
- e. $y = 3xe^{3x} + 5xe^{2x} + ae^{3x} + be^{2x}$, $a, b \in \mathbb{R}$.

La respuesta correcta es: $y = 3xe^{3x} + 5xe^{2x} + ae^{3x} + be^{2x}$, $a, b \in \mathbb{R}$.

Pregunta 4

4

Correcta

Puntúa como 1,00

▼ Marcar pregunta

Sea $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^3)$ la transformación lineal definida por $T\left(\begin{bmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \end{bmatrix}^T\right) = \begin{bmatrix} bx_3 - x_2 & x_1 - ax_3 & ax_2 - bx_1 \end{bmatrix}^T$, donde $a, b \in \mathbb{R}$ son tales que $\text{Im}(T) = \text{gen}\left\{\begin{bmatrix} 0 & 1 & -1 \end{bmatrix}^T, \begin{bmatrix} -1 & 0 & 1 \end{bmatrix}^T\right\}$. Todas las soluciones de la ecuación $T(x) = \begin{bmatrix} -2 & 3 & -1 \end{bmatrix}^T$ son de la forma

Seleccione una:

- a. Ninguna de las otras es correcta.
- b. $x = \begin{bmatrix} 2 & -2 & 0 \end{bmatrix}^T + t \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}^T$, $t \in \mathbb{R}$.
- c. $x = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 0 \end{bmatrix}^T + t \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}^T$, $t \in \mathbb{R}$.
- d. $x = \begin{bmatrix} 3 & 2 & 0 \end{bmatrix}^T + t \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}^T$, $t \in \mathbb{R}$. ✓
- e. $x = \begin{bmatrix} -2 & 2 & 0 \end{bmatrix}^T + t \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}^T$, $t \in \mathbb{R}$.

La respuesta correcta es: $x = \begin{bmatrix} 3 & 2 & 0 \end{bmatrix}^T + t \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}^T$, $t \in \mathbb{R}$.

Pregunta 5

Correcta

Puntúa como 1,00

▼ Marcar pregunta

Sean \mathbb{S}_1 y \mathbb{S}_2 los subespacios de $\mathbb{R}_2[x]$ definidos por $\mathbb{S}_1 = \{p \in \mathbb{R}_2[x] : p'' = 0\}$ y $\mathbb{S}_2 = \text{gen}\{1 + x + x^2\}$ y sea $T : \mathbb{R}_2[x] \rightarrow \mathbb{R}_2[x]$ la transformación lineal definida por:

$$T(1 + x) = 1 + x,$$

$$T(1 - x^2) = 3 + 2x + x^2,$$

$$T(1 + x^2) = -1 - 2x - x^2.$$

Seleccione una:

- a. T es la proyección de $\mathbb{R}_2[x]$ sobre \mathbb{S}_2 en la dirección de \mathbb{S}_1 .
- b. T es la simetría de $\mathbb{R}_2[x]$ con respecto \mathbb{S}_2 en la dirección de \mathbb{S}_1 .
- c. Ninguna de las otras es correcta.
- d. T es la proyección de $\mathbb{R}_2[x]$ sobre \mathbb{S}_1 en la dirección de \mathbb{S}_2 .
- e. T es la simetría de $\mathbb{R}_2[x]$ con respecto \mathbb{S}_1 en la dirección de \mathbb{S}_2 . ✓

La respuesta correcta es: T es la simetría de $\mathbb{R}_2[x]$ con respecto \mathbb{S}_1 en la dirección de \mathbb{S}_2 .

Pregunta 6

Correcta

Puntúa como 1,00

▼ Marcar pregunta

Sea $\mathbb{S} = \{p \in \mathbb{R}_3[x] : \int_{-3}^3 p(x)dx = 0, \int_{-2}^2 xp(x)dx = 0\}$. Una base de \mathbb{S} es

Seleccione una:

- a. $\{3x^2 - 4, 5x^3 - 27x\}$.
- b. $\{3x^2 - 9, 5x^3 - 48x\}$.
- c. $\{3x^2 - 9, 5x^3 - 12x\}$. ✓
- d. Ninguna de las otras es correcta.
- e. $\{3x^2 - 16, 5x^3 - 12x\}$.

La respuesta correcta es: $\{3x^2 - 9, 5x^3 - 12x\}$.

Pregunta 7

Incorrecta

Puntúa como 1,00

▼ Marcar pregunta

Sea S el conjunto de todas las soluciones del sistema lineal $Ax = b$, donde

$$A = \begin{bmatrix} 3 & -6 & 3 \\ -6 & 0 & -2 \\ 1 & -2 & 1 \end{bmatrix} \text{ y } b = \begin{bmatrix} -15 \\ 10 \\ -5 \end{bmatrix}.$$

Seleccione una:

- a. Ninguna de las otras es correcta.
- b. $S = [-1 \ 1 \ -2]^T + \text{gen}\{[2 \ 2 \ -6]^T\}$.
- c. $S = [1 \ -1 \ 2]^T + \text{gen}\{[-2 \ 2 \ 6]^T\}$. ✗
- d. $S = [1 \ -1 \ 2]^T + \text{gen}\{[2 \ 2 \ -6]^T\}$.
- e. $S = [-1 \ 1 \ -2]^T + \text{gen}\{[-2 \ 2 \ 6]^T\}$.

La respuesta correcta es: $S = [-1 \ 1 \ -2]^T + \text{gen}\{[-2 \ 2 \ 6]^T\}$.

Pregunta

8

Incorrecta

Puntúa como

1,00

🚩 Marcar pregunta

Sea $(\mathbb{V}, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ un \mathbb{R} -espacio euclideo de dimensión 3 y sea

$$G_B = \begin{bmatrix} 60 & 30 & 20 \\ 30 & 20 & 15 \\ 20 & 15 & 12 \end{bmatrix}$$

la matriz del producto interno $\langle \cdot, \cdot \rangle$ respecto de la base $B = \{v_1, v_2, v_3\}$. El área del triángulo de vértices $0, v_1 - v_2, 2v_2 - v_3$ es

Seleccione una:

- a. $\frac{1}{2}\sqrt{2415}$.
- b. $\frac{1}{2}\sqrt{2160}$. ✘
- c. $\frac{1}{2}\sqrt{160}$.
- d. Ninguna de las otras es correcta.
- e. $\frac{1}{2}\sqrt{415}$.

La respuesta correcta es: $\frac{1}{2}\sqrt{2415}$.

Pregunta

9

Correcta

Puntúa como

1,00

🚩 Marcar pregunta

Sean \mathbb{V} un \mathbb{R} -espacio vectorial, $\{v_1, v_2, v_3\} \subset \mathbb{V}$ un conjunto linealmente independiente, y $a \in \mathbb{R}$. El conjunto $\{3v_1 + av_2 + 3v_3, av_1 + 2v_3, v_1 + 2v_2 + v_3\}$ es linealmente dependiente si y sólo si

Seleccione una:

- a. $a \in \{-3, 6\}$.
- b. Ninguna de las otras es correcta.
- c. $a \in \{2, 6\}$. ✔
- d. $a \in \{2, -6\}$.
- e. $a \in \{-3, -6\}$.

La respuesta correcta es: $a \in \{2, 6\}$.

Pregunta

10

Correcta

Puntúa como

1,00

🚩 Marcar pregunta

Sea $B_1 = \{v_1, v_2\}$ una base de \mathbb{V} . Si la matriz de cambio de coordenadas de la base B_1 en la base B_2 es $M_{B_1}^{B_2} = \begin{bmatrix} 5 & 2 \\ 8 & 3 \end{bmatrix}$, entonces

Seleccione una:

- a. $B_2 = \{-5v_1 + 2v_2, 8v_1 - 3v_2\}$.
- b. Ninguna de las otras es correcta.
- c. $B_2 = \{-3v_1 + 8v_2, 2v_1 - 5v_2\}$. ✔
- d. $B_2 = \{8v_1 - 5v_2, -3v_1 + 2v_2\}$.
- e. $B_2 = \{2v_1 - 3v_2, -5v_1 + 8v_2\}$.

La respuesta correcta es: $B_2 = \{-3v_1 + 8v_2, 2v_1 - 5v_2\}$.

Pregunta 11

Correcta

Puntuación como 1,00

▼ Marcar pregunta

En $\mathbb{R}_1[x]$ con el producto interno definido por $\langle p, q \rangle = \int_{-1}^1 p(x)q(x)dx$ se considera $\phi : \mathbb{R}_1[x] \rightarrow \mathbb{R}$ la funcional lineal definida por $\phi(p) = p(8)$. Entonces, el único polinomio $q \in \mathbb{R}_1[x]$ tal que $\phi(p) = \langle p, q \rangle$ para todo $p \in \mathbb{R}_1[x]$ es

Seleccione una:

- a. $q(x) = \frac{1}{2} + 6x$.
- b. $q(x) = \frac{1}{2} + 12x$. ✓
- c. $q(x) = \frac{1}{2} + 3x$.
- d. $q(x) = \frac{1}{2} + 9x$.
- e. Ninguna de las otras es correcta.

La respuesta correcta es: $q(x) = \frac{1}{2} + 12x$.

Pregunta 12

Correcta

Puntuación como 1,00

▼ Marcar pregunta

En $\mathbb{R}^{2 \times 2}$ con el producto interno canónico se considera el subespacio

$\mathbb{S} = \{X \in \mathbb{R}^{2 \times 2} : X^T = X\}$. La distancia de $A = \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 3 & 8 \end{bmatrix}$ a \mathbb{S}^\perp es

Seleccione una:

- a. $\sqrt{76}$.
- b. $\sqrt{118}$.
- c. $\sqrt{86}$. ✓
- d. 10.
- e. Ninguna de las otras es correcta.

La respuesta correcta es: $\sqrt{86}$.

Pregunta 13

Correcta

Puntuación como 1,00

▼ Marcar pregunta

Sea $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ la transformación lineal definida por $T(x) = Ax$, donde

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}.$$

La imagen por T de la recta que pasa por los puntos $[1 \ 1 \ 1]^T$ y $[-1 \ 0 \ 1]^T$ es

Seleccione una:

- a. $\{[x_1 \ x_2]^T \in \mathbb{R}^2 : x_2 - 2 = \frac{1}{4}(x_1 - 2)\}$.
- b. $\{[x_1 \ x_2]^T \in \mathbb{R}^2 : x_2 - 2 = 3(x_1 - 2)\}$.
- c. $\{[x_1 \ x_2]^T \in \mathbb{R}^2 : x_2 - 2 = \frac{1}{3}(x_1 - 2)\}$. ✓
- d. Ninguna de las otras es correcta.
- e. $\{[x_1 \ x_2]^T \in \mathbb{R}^2 : x_2 - 2 = \frac{1}{2}(x_1 - 2)\}$.

La respuesta correcta es: $\{[x_1 \ x_2]^T \in \mathbb{R}^2 : x_2 - 2 = \frac{1}{3}(x_1 - 2)\}$.